## 轨距校准说明

首先打开 GRP-fidelity 软件,进入如下界面:



点击工具栏图标右边第一个按钮, 进如图 1 界面。将 COM 端口选择为 11, 之后 点击"保存"。

🌉 GRP Fidelity - Options		- 8 ×
扬景 轨检小车 断面仪 证书 选项		
<b>ビス ふ 河 戸 と 企 に 語 🗓 </b> )三		
GRP Fidelity-导航         0           轨检小车待感器            · 校准数据库         -场景           · 场景         · 公司/操作人员           · 公司/操作人员	述接设置 使型: Trolley 速率(Bps): COM端日:  COM端日:  COMmunities COMmunit COMmunities COMmunities COMmunities COMmunit COMmu	
■开始 🞯 🏯 😝 " 🗁 讲稿 🛛 司全站仪 🖂 GRPwin 💈 TPS120 🔞 Microso 🗐 轨距枝 👹 GRP Fid 我的电脑 " « 🗳 🖓 🗐 17:32		

图 1

点击工具栏最左边第一个按钮(连接小车),之后工具栏中所有图标变亮。点击 工具栏左边第五个按钮进行轨距校准,之后根据提示进行操作(事先在小车的位 置利用轨距尺或者另外的小车测出那个位置的实际轨距值,在校准时需要输入)。